



| Zeit | Montag | Dienstag | Mittwoch | Donnerstag | Freitag |
|---------------|--|--|--|---|--|
| 8:00 – 9:30 | Grundlagen der Navigation/ Satellitennavigation (V) Hobiger M2.31 BSC/LRT | Satellitennavigation/ Inertialnavigation (Ü) (14 täglich im Wechsel) Becker/Maier M2.31 MSC | Inertialnavigation (V) Hobiger M2.31 MSC | Satellitennavigation (V) Hobiger/Becker M2.31 MSC | |
| | | | Objektorientiertes Programmieren in C++ (V) Sonnleitner M2.31 MSC | | |
| 9:45 – 11:15 | Objektorientiertes Programmieren in C++ (Ü) Topp/Sonnleitner M2.31 MSC | Dynamic System Estimation (Ü) Maier/Stucke M2.31 GEO | Grundlagen der Navigation (Ü) Becker/Ghribi M2.31 BSC | | Ausgleichsrechnung II (V) Hobiger M24.01 BSC |
| 11:30 – 13:00 | Dynamic System Estimation (V) Hobiger M2.31 GEO | | | Ausgleichsrechnung II (Ü) Becker M 2.31 BSC | |
| 14:00 – 15:30 | Signalverarbeitung und Antennentheorie (V) Hobiger Signalverarbeitung und Antennentheorie (Ü) Becker/Klink M2.31 MSC | | | Elektronische Messtechnik in der Navigation (V+Ü) (findet nicht statt) [Start 13:30 Uhr] | |
| 15:45 – 17:15 | Wertermittlung (V) Caesperlein M2.31 (14 täglich) BSC | | | | MSC |