



Zeit	Montag	Dienstag		Mittwoch	Donnerstag	Freitag
8.00 – 9.30		Messtechnik II (V) Wehr M2.31	Satellite Navigation (Ü) / Integrated Positioning (Ü) (14tägig im Wechsel) Becker/ Stucke, Topp/ Maier M2.41	Satellite Navigation (V) Hobiger M2.31	Filtertechniken (V) / Integrierte Navigation (V) (14tägig im Wechsel) ** Hobiger M2.31	
8.45 – 9.30	Ausgleichsrechnung I (Ü) Becker M2.31					
9.45 – 11.15	Zustandsschätzung in dynam. Systemen (V) Hobiger M2.31	Messtechnik II (Ü) Sonnleitner/Klink M2.31		Integrated Positioning (V) Hobiger M2.31	Filtertechniken (Ü) Topp ** M2.31	
						Integrierte Navigation (Ü) Topp ** M2.31
11.30 – 13.00	Inertialsensorik (V) Hobiger M2.31	SLAM (V) Hobiger M2.31	Einführung GuG (V) Hobiger M11.82 (ab Jan. 2023)		Zustandsschätzung in dynam. Systemen (Ü) (14tägig) Sonnleitner/Maier M 2.31	SLAM (Ü) Klink/Maier
14.00 – 15.30				Projekt GuG Sonnleitner M24.12	Einführung GuG (Ü) Becker M2.11 (ab Jan. 2023)	Inertialnavigation Hobiger M24.01
15.45 – 17.15	Grundstücksbewertung(V) Caesperlein ** M2.31					

* 10.15 – 11.45 Uhr

** findet statt ab ≥ 3 Studierenden